

Contrôle continu de mécanique
L'usage des calculatrices est interdit.
(durée : 45 minutes)

NOM :	Prénom :	Groupe :	Note (/20) :
-------	----------	----------	--------------

De nombreuses questions sont indépendantes, et des résultats intermédiaires sont donnés, de manière à pouvoir continuer le sujet, sans être bloqué.

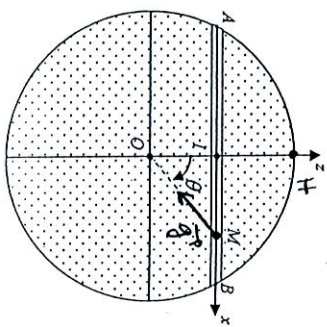
Sujet inspiré de l'exercice 2 du sujet de mécanique partie I Session 2004

La Terre est assimilée à une sphère homogène de centre O , de rayon R et de masse M_T . Soit g_0 la valeur de l'accélération de la pesanteur à la surface de la Terre.

Dans tout l'exercice, on ne tiendra pas compte de la rotation de la Terre : le référentiel géocentrique est considéré comme galiléen.

On relie deux villes A et B par un tunnel rectiligne de longueur $AB = d$. Un train, assimilable à un point matériel M se déplace sans frottement dans le tunnel (Figure ci-dessous). On note r la distance OM et l le point milieu de AB . Le train part de A avec une vitesse initiale nulle, et arrive en B au bout d'un temps t_{AB} .

On associe au tunnel le référentiel $\mathcal{R} = (I, xyz)$, tel que représenté ci-dessous, et, on note x l'abscisse de M dans \mathcal{R} , et θ l'angle d'inclinaison de \overline{OM} par rapport à e_z .



1- Qu'est-ce que le référentiel géocentrique ? Quel est la différence avec \mathcal{R} ?

05 La carte en O (carte de la Terre), direction = 3 ét. free.

05 Rép. avec $R_0 =$ la carte ($\vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z$ peuvent être considérés \vec{e} d'un système 1 nouvelle base d'orientation, ou axes R_0)
2- Donner la définition d'un référentiel galiléen.

Réf en translation rectiligne et uniforme | Rép. de Copernic (Réf. Absolu).

3- Énoncer le théorème de Gauss en mécanique du point. On précisera le nom de toutes les variables introduites.

2
$$\oint_S \vec{g}(M) \cdot \vec{n}(M) dS = -4\pi G M_{int}$$

$$\oint_S \vec{g}(M) \cdot \vec{n}(M) dS = -4\pi G M_{int}$$

$$\oint_S \vec{g}(M) \cdot \vec{n}(M) dS = -4\pi G M_{int}$$

$$\oint_S \vec{g}(M) \cdot \vec{n}(M) dS = -4\pi G M_{int}$$

4- Montrer qu'on peut en déduire que le champ de gravitation terrestre peut s'écrire, en un point M intérieur à la Terre, sous la forme $\vec{g} = -M_T G \frac{r}{R^3} \vec{e}_r$, dans laquelle on définira le vecteur \vec{e}_r . G est la constante universelle de gravitation.

2 * Sphère sphérique \Rightarrow ts les plans $\exists O$ et M sont des π^+
 \vec{g} polaire $\Rightarrow \vec{g} \in \pi^+ \Rightarrow \vec{g} \in \vec{n}$ (direction de ts les plans $\exists O$ et M)
 Pour du sph. (∂, M) par not. l'angle φ ou θ $\vec{g}(M) = \vec{g}(r)$
 $\Rightarrow \oint_S \vec{g}(M) \cdot \vec{n} dS = \int_0^\pi \int_0^{2\pi} g(r) \cdot r^2 \sin \theta d\theta d\varphi = 4\pi r^2 g(r)$
 * Th. Gauss $\Rightarrow 4\pi r^2 g(r) = -4\pi G M_{int} = -4\pi G \frac{4\pi r^3}{3} \rho$ CORRÉ

5- Donner la définition du champ de pesanteur terrestre, et expliquer pourquoi on peut confondre champ de pesanteur terrestre \vec{g} et champ de gravitation terrestre \vec{g} .

2 * $\vec{g} = \vec{g} + \vec{a}_{rot}$ \Rightarrow dû à la rotation de la Terre.
 * Comparaison des normes $\Rightarrow \alpha = (\vec{g}, \vec{g}) < 5' \Rightarrow \vec{g} \cong \vec{g}$

6- Déduire des questions 4 et 5 l'expression du champ de pesanteur terrestre \vec{g}_0 à la surface terrestre en fonction de M_T, G et R .

1
$$\vec{g} \cong \vec{g} = -M_T G \frac{1}{R^2} \vec{e}_r \Rightarrow \vec{g}_0 = \vec{g}(r=R) = -M_T G \frac{1}{R^2} \vec{e}_r$$

7- Quelle est l'expression, en fonction de \vec{g}_0 , du champ de pesanteur terrestre \vec{g} en un point M quelconque intérieur à la Terre ? Le représenter sur la figure.

$$\vec{g} = -\mu_T \frac{G \lambda}{R^2 R} \vec{e}_r = \frac{\lambda}{2} \vec{g}_0$$

1

8- Ecrire la relation fondamentale de la dynamique appliquée à M dans \mathcal{R} .

$$\vec{\Sigma F} (M/R) = \vec{P} + \vec{R}$$

2

9- On rappelle que si le point se déplace sans frottement, alors la réaction du support sur M est perpendiculaire à sa trajectoire. Projeter la relation précédente (question 8) suivant la direction \vec{x} , et donner alors l'équation du mouvement de M , en fonction des seuls paramètres x, R et g_0 .

$$\vec{R} = R_3 \vec{e}_r + R_2 \vec{e}_\theta \quad (\perp \mathbb{P}^x) \quad | \quad g = \frac{\lambda}{R} g_0 = \frac{x}{R \sin \theta} g_0$$

$$\vec{P} \cdot \vec{e}_x = -mg \sin \theta \quad \Rightarrow \quad -mg \sin \theta = m \ddot{x} \quad \text{et } \nu = \frac{x}{R \sin \theta}$$

$$\Leftrightarrow \ddot{x} + \frac{g_0}{R} x = 0$$

3

10- Déduire de la question 9 l'expression $x(t)$ de la variation de x en fonction du temps t , et préciser la période du mouvement de M .

$$\omega^2 = \frac{g_0}{R} \Rightarrow x(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$x(0) = -\frac{d}{2} \quad \dot{x}(0) = 0 \Rightarrow \varphi = 0 \Rightarrow x(t) = -\frac{d}{2} \cos\left(\frac{g_0}{R} t\right)$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{R}{g_0}}$$

3

11- Déterminer alors la durée t_{AB} du trajet AB en fonction de g_0 et R .

$$x(t_{AB}) - x(0) = d = -\frac{d}{2} \cos(\omega t_{AB}) - \left(-\frac{d}{2}\right)$$

$$\Leftrightarrow \cos \omega t_{AB} = -1 \quad \Leftrightarrow \omega t_{AB} = \frac{2\pi}{1} t_{AB} = \pi$$

$$\Rightarrow t_{AB} = \frac{\pi}{\omega} = \pi \sqrt{\frac{R}{g_0}}$$

1

12- Quelle est l'expression de la vitesse maximale V_{\max} du train en fonction de d, g_0 et R ?

$$\dot{x}(t) = \frac{d}{2} \sqrt{\frac{g_0}{R}} \sin\left(\sqrt{\frac{g_0}{R}} t\right) \quad \text{max } \& \sin = +1$$

$$\Rightarrow V_{\max} = \frac{d}{2} \sqrt{\frac{g_0}{R}}$$

1

13- Application numérique : on se propose de relier de cette manière deux villes distantes de $AB = 400$ km. On prendra $R = 6400$ km, $g_0 = 10 \text{ m.s}^{-2}$, et on approximera $\pi = 3,1$.

a) Calculer la profondeur maximale p du tunnel à construire. On prendra : $\sqrt{64^2 - 4} = 63,97$.

$$p = H \mp \left(H = \text{voir solution} \right)$$

$$p = R - 0 \mp = R - \sqrt{R^2 - \left(\frac{d}{2}\right)^2} = (64 - \sqrt{64^2 - 2^2}) \cdot 10^2 = (64 - 63,97) \cdot 10^2 = 3 \text{ km}$$

1

b) Donner, en minutes, la valeur approchée de la durée du trajet AB .

$$t_{AB} = \pi \sqrt{\frac{R}{g_0}} = 3,1 \sqrt{\frac{6400 \cdot 10^3}{10}} = 3,1 \cdot 8 \cdot 10^2 = 2480 \text{ s}$$

$$\frac{2480}{60} \approx 41 \text{ min}$$

1

c) Calculer la vitesse maximale V_{\max} du train en km.h^{-1} .

$$V_{\max} = \frac{d}{2} \sqrt{\frac{g_0}{R}} = \frac{200}{2} \sqrt{\frac{10}{64 \cdot 10^3}} = \frac{200}{2} \cdot \frac{1}{8 \cdot 10^2} = 0,25 \text{ km.s}^{-1}$$

1

$$\Rightarrow V_{\max} = 0,25 \cdot 3600 = \frac{1}{4} \cdot 3600 = 900 \text{ km.h}^{-1}$$